

# ER7-900

EFORT

ER7-900,  
手腕可搬运质量7 kg, 可达半径911 mm。

### ■ 功能特点

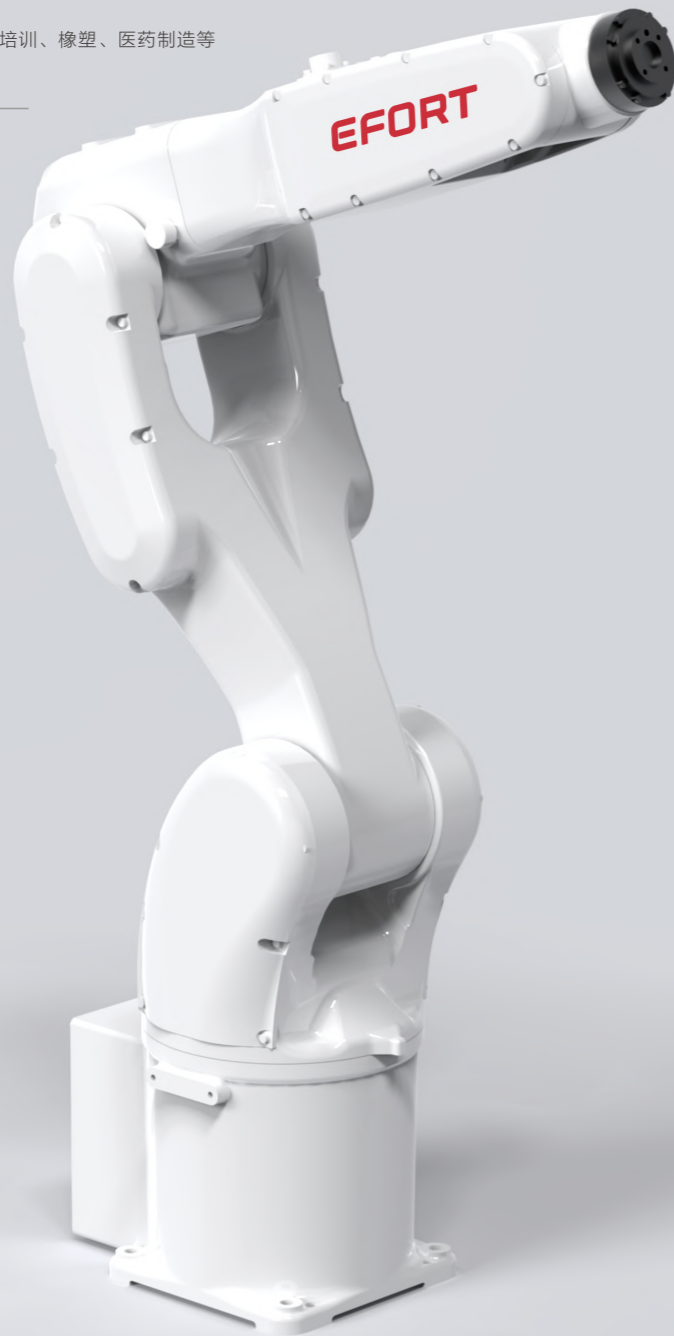
机器人本体防护等级IP65, 轻松面对粉尘、油雾、潮湿等恶劣的环境; 高刚性传动设计与先进的轨迹算法, 提高机器人精度性能, 帮助客户挑战各种应用场景。

### ■ 适用场景

可应用于搬运、分拣、组装、喷涂等各种场景。

### ■ 适用行业

适用于3C电子、食品饮料、金属制品、教育培训、橡塑、医药制造等行业。



埃夫特智能装备股份有限公司  
EFORT INTELLIGENT EQUIPMENT CO.,LTD.

公司热线: 400-052-8877

公司地址: 中国(安徽)自由贸易试验区芜湖片区万春东路96号

WWW.EFORT.COM.CN



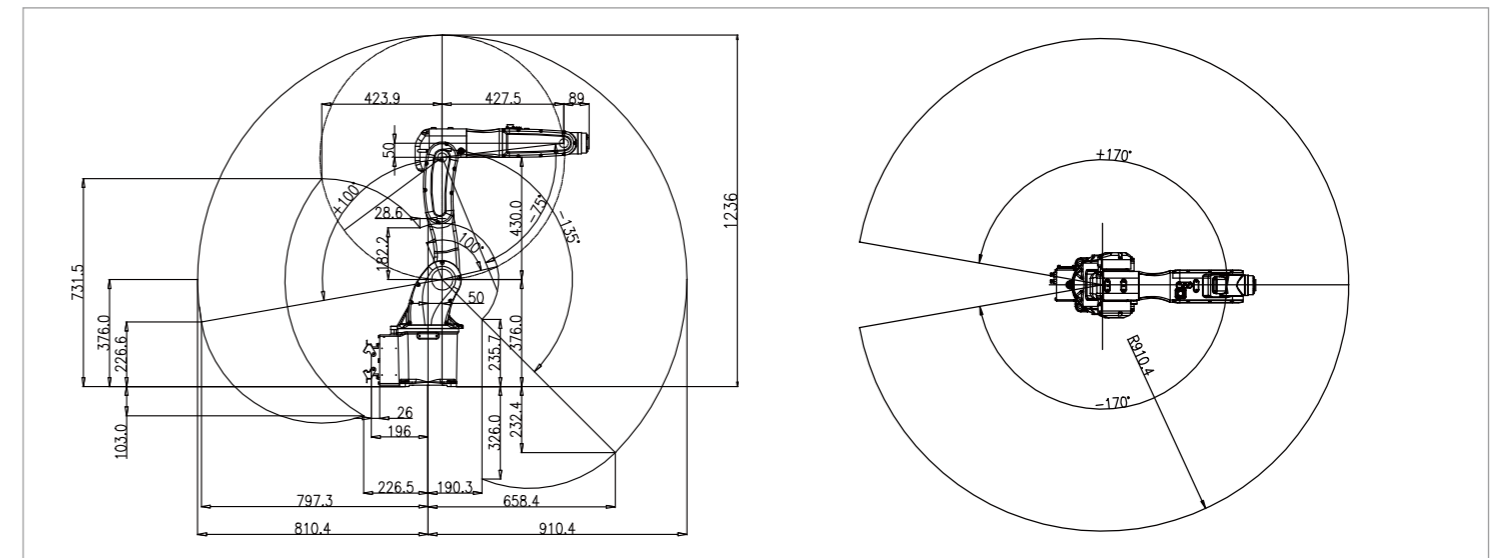
扫码查看说明书

## 产品参数 / SPECIFICATIONS

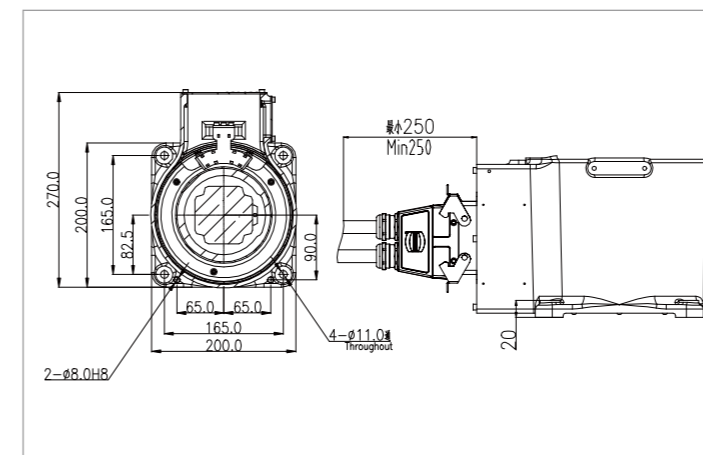
型号	ER7-900	
机构	多关节型机器人	
控制轴数	6轴	
手腕可搬运质量	7 kg	
重复定位精度	±0.03 mm	
本体质量	38 kg	
可达半径	911 mm	
本体防护等级	IP65/IP67 (手腕)	
控制柜防护等级	IP20	
驱动方式	AC伺服驱动	
安装方式	地面、顶吊、壁挂	
安装条件	环境温度	0~45 °C
	环境湿度	RH≤80% (无结露)
	振动加速度	4.9 m/s <sup>2</sup> (0.5 G以下)

手腕允许 负载转矩	J4	16 N·m
	J5	16 N·m
	J6	9 N·m
手腕允许 负载转动惯量	J4	0.45 kg·m <sup>2</sup>
	J5	0.45 kg·m <sup>2</sup>
	J6	0.14 kg·m <sup>2</sup>
最大单轴速度	J1	300°/sec
	J2	255°/sec
	J3	320°/sec
	J4	450°/sec
	J5	450°/sec
	J6	720°/sec
各轴运动范围	J1	±170°
	J2	+100°/-135°
	J3	+200°/-75°
	J4	±190°
	J5	±120°
	J6	±360°

## 动作范围 / OPERATING SPACE



## 底座安装尺寸 / BASE MOUNTING SIZE



## 末端法兰安装尺寸 / END FLANGE MOUNTING SIZE

