

ER6-1400

EFORT

ER6-1400,
手腕可搬运质量6 kg, 可达半径1433 mm。

■ 功能特点

可集成功能齐全的弧焊工艺包, 满足多种场景的自动化焊接需求;
专门为教育行业匹配的拆装版本, 可满足智能制造教学要求。

■ 适用场景

可应用于搬运、弧焊等各种场景。

■ 适用行业

适用于橡塑、金属制品、教育培训等行业。



埃夫特智能装备股份有限公司
EFORT INTELLIGENT EQUIPMENT CO.,LTD.

公司热线: 400-052-8877

公司地址: 中国(安徽)自由贸易试验区芜湖片区万春东路96号

WWW.EFORT.COM.CN



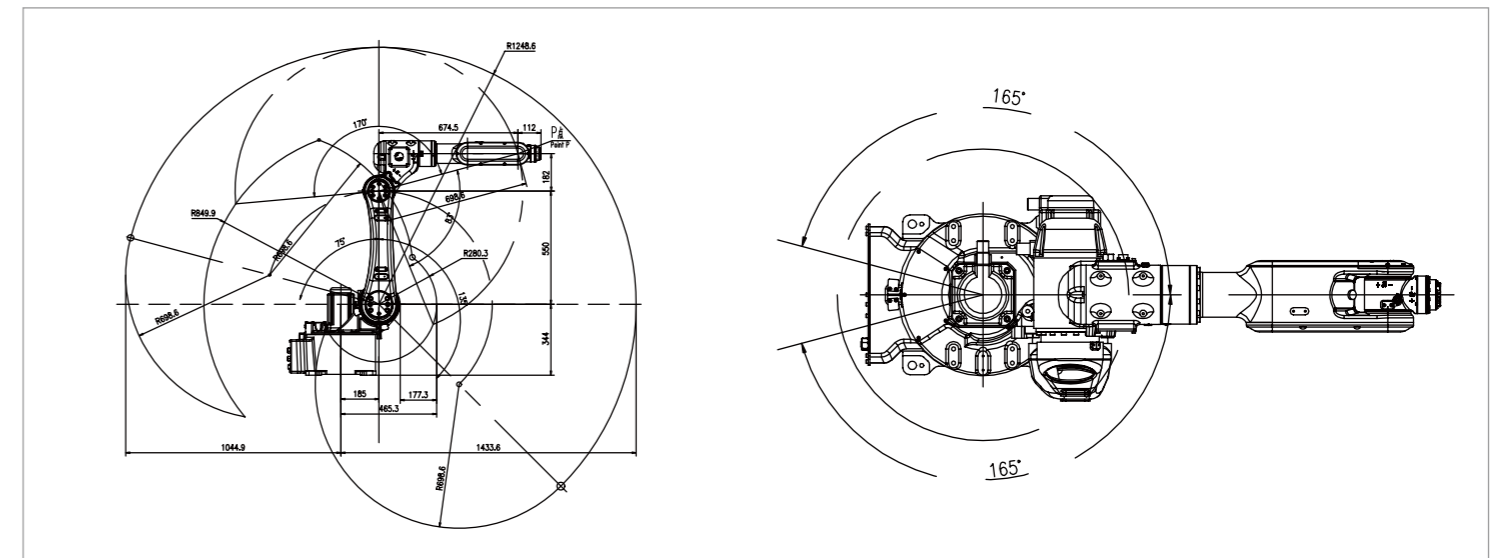
扫码查看说明书

产品参数 / SPECIFICATIONS

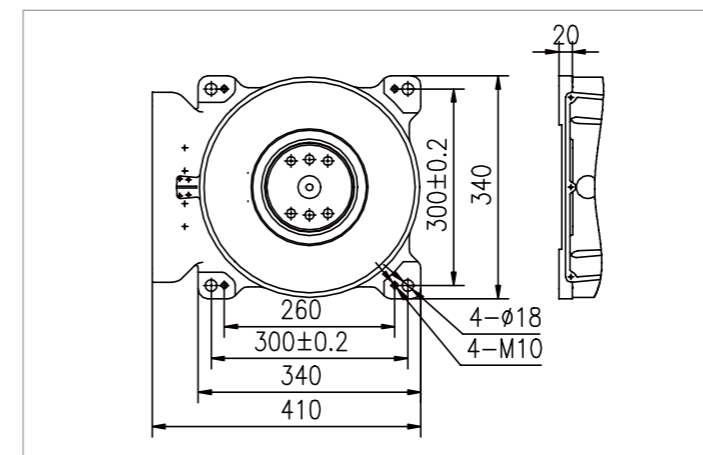
型号	ER6-1400	
机构	多关节型机器人	
控制轴数	6轴	
手腕可搬运质量	6 kg	
重复定位精度	±0.05 mm	
本体质量	145 kg	
可达半径	1433 mm	
本体防护等级	IP54 / IP67 (手腕)	
控制柜防护等级	IP54	
驱动方式	AC伺服驱动	
安装方式	地面、顶吊、壁挂、倾斜角	
安装条件	环境温度	0~45 °C
	环境湿度	RH≤80% (无结露)
	振动加速度	4.9 m/s ² (0.5 G以下)

手腕允许 负载转矩	J4	12 N·m
	J5	12 N·m
	J6	6 N·m
手腕允许 负载转动惯量	J4	0.4 kg·m ²
	J5	0.4 kg·m ²
	J6	0.2 kg·m ²
最大单轴速度	J1	175°/sec
	J2	175°/sec
	J3	185°/sec
	J4	330°/sec
	J5	360°/sec
	J6	600°/sec
各轴运动范围	J1	±165°
	J2	+75°/-135°
	J3	+170°/-83°
	J4	±180°
	J5	±130°
	J6	±360°

动作范围 / OPERATING SPACE



底座安装尺寸 / BASE MOUNTING SIZE



末端法兰安装尺寸 / END FLANGE MOUNTING SIZE

