ER25-1600



ER25-1600,

手腕可搬运质量25 kg,可达半径1660 mm。

■功能特点

得益于全新手腕设计,惯量和承载能力提升25%,应用适应范围更广; 高刚性传动设计与先进的轨迹算法,提高机器人精度性能,帮助客户挑战各种应用场景。

本体重量更轻,相对前代产品降低20%。

■ 适用场景

可应用于搬运、组装、打磨、抛光、去毛刺等各种场景。

■话用行业

适用于金属制品、光伏、仓储物流、食品饮料等行业。



埃夫特智能装备股份有限公司

EFORT INTELLIGENT EQUIPMENT CO.,LTD.

公司热线: 400-052-8877

公司地址:中国(安徽)自由贸易试验区芜湖片区万春东路96号

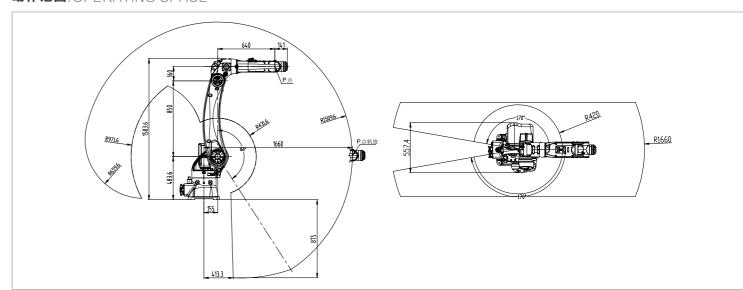
WWW.EFORT.COM.CN

产品参数 /SPECIFICATIONS

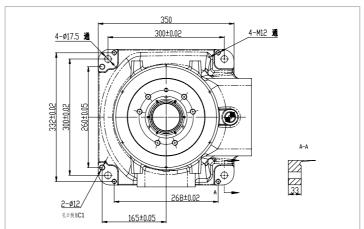
型号		ER25-1600
机构		多关节型机器人
控制轴数		6轴
手腕可搬运质量		25 kg
重复定位精度		± 0.05 mm
本体质量		172 kg
可达半径		1660 mm
本体防护等级		IP54 / IP67 (手腕)
控制柜防护等级		IP20 / IP54 (选配)
驱动方式		AC伺服驱动
安装方式		地面、顶吊、壁挂
安装条件	环境温度	0~45 ℃
	环境湿度	RH≤80% (无结露)
	振动加速度	4.9 m/s² (0.5 G以下)

J4	50 N·m
J5	50 N·m
J6	30 N·m
J4	2.2 kg · m²
J5	2.2 kg · m²
J6	1.5 kg · m²
J1	220°/sec
J2	180°/sec
J3	200°/sec
J4	360°/sec
J5	360°/sec
J6	410°/sec
J1	± 170°
J2	+77°/-160°
J3	+165°/-85°
J4	± 190°
J5	± 130°
J6	±360°
	J5 J6 J4 J5 J6 J1 J2 J3 J4 J5 J6 J1 J5 J6 J7 J7 J7 J8

动作范围/OPERATING SPACE



底座安装尺寸/BASE MOUNTING SIZE



末端法兰安装尺寸/END FLANGE MOUNTING SIZE

