ER180-4-3200



扫码查看说明书

ER180-4-3200,

手腕可搬运质量180 kg,可达半径3160 mm。

■功能特点

得益于整机优秀的刚度性能,充足的臂展配合高速智能码垛工艺包,效率提升15%,帮助客户多快好省的完成工作;

集成了多个行业码垛专用工艺包,配合软PLC和各种总线接口,帮助客户轻松面对各种工艺挑战;

高性能碰撞检测功能帮助提高安全系数。

■适用场景

可应用于搬运、码垛等各种场景。

■ 适用行业

适用于金属制品、光伏、仓储物流、建材、食品饮料等行业。





公司热线: 400-052-8877

公司地址:中国(安徽)自由贸易试验区芜湖片区万春东路96号

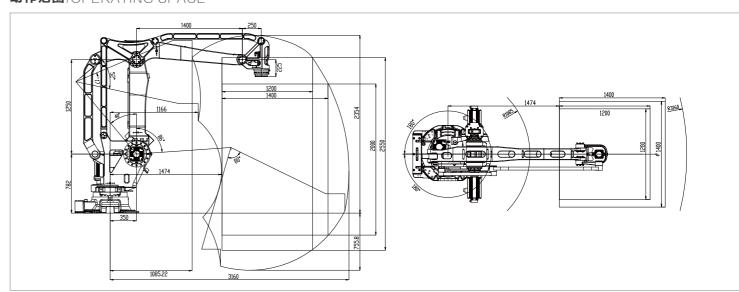
WWW.EFORT.COM.CN

产品参数 /SPECIFICATIONS

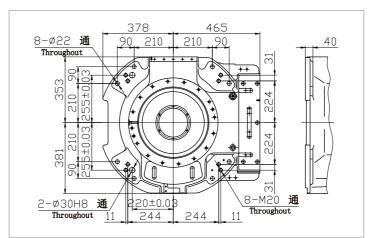
型号		ER180-4-3200
机构		多关节型机器人
控制轴数		4轴
手腕可搬运质量		180 kg
重复定位精度		± 0.1 mm
本体重量		1350 kg
可达半径		3160 mm
本体防护等级		IP54 / IP65 (选配)
控制柜防护等级		IP54
安装条件	环境温度	0~45 ℃
	环境湿度	RH≤80% (无结露)
	振动加速度	4.9 m/s² (0.5 G以下)

驱动方式		AC伺服驱动
安装方式		地面
手腕允许 负载转矩	J4	190 N·m
手腕允许 负载转动惯量	J4	56.6 kg · m²
	J1	104°/sec
最大单轴速度	J2	104°/sec
AX 八 十 和 Æ IX	J3	104°/sec
	J4	210°/sec
	J1	± 180°
	J2	+40°/-86°
各轴运动范围	J3	+60°/-52°
	J4	± 360°
	J2+J3	-106°<(J2+J3)<+23°

动作范围/OPERATING SPACE



底座安装尺寸/BASE MOUNTING SIZE



末端法兰安装尺寸/END FLANGE MOUNTING SIZE

